

控制工程

Kong Zhi Gong Cheng

第 27 卷 第 5 期

2020 年 5 月 20 日

目 次

建模与仿真系统

- 基于多速率传感器测量数据的剩余寿命预测席 霄鹏, 陈茂银, 周东华 (771)
- 基于多尺度结构自相似性的超分辨率算法 卢紫微, 吴成东, 陈东岳, 于晓升 (776)
- 基于前馈和反馈的碳捕集智能控制技术研究 孟恩隆, 贾成真, 王灵梅, 刘玉山, 韩磊, 尹少平 (781)
- 基于状态重构的输出反馈鲁棒模型预测控制 杨世忠, 邢丽娟, 王素珍 (787)
- 四极磁悬浮的动力学建模及参数辨识 刘延栋, 张文志, 王泽, 陈福民 (793)
- 基于高增益观测器的单球移动机器人控制 刘飞飞, 朱杨林, 彭辉辉, 刘龙细 (799)
- 基于伪微分反馈改进的虚拟同步发电机策略 张赞宁, 向芳洲, 周小萌 (807)
- 基于可变比特率编码无环图的图像无损压缩 陈达, 余曼, 戴美权, 谭安祖 (812)

运动体控制系统

- 简化矢量选择永磁同步电机预测电流控制 邓金, 李涛, 章栋, 沈绍博 (819)
- 全阶无抖振非奇异终端滑模控制方法 刘壮, 郑雪梅, 冯勇, 李杨曼 (824)
- 多轴运动控制系统的非线性 PID 交叉耦合控制 吴言穗, 王瑶为, 俞立, 王军晓 (830)
- 并联机器人运动路径算法和控制方法研究 刘志海, 杜树坚, 崔鑫龙, 柏海龙 (835)
- 六自由度无人直升机位置和偏航角跟踪控制 黄鑫, 吉月辉 (842)
- 基于混合光流的非刚体目标追踪系统 谭继安, 林德丰, 梁建胜 (848)

工业过程及控制系统

- 基于输出反馈的四旋翼飞行器分布式编队控制 丁磊, 孙智孝, 苗亚因, 秦正雁, 刘腾飞 (855)
- 轨道交通用感应电机的低速发电稳定性分析 黄科元, 李鑫, 黄守道 (862)
- 基于改进扰动观测器的时滞过程控制方法 郑恩让, 阮士涛, 陈蓓 (868)
- 基于改进教与学算法的配网多目标无功优化 李红伟, 蒋嘉焱, 刘青卓, 徐露 (878)
- 粒子群 PI 与滑模观测器的异步电机矢量控制 罗如学, 尤妙娜, 林继灿 (884)
- 一类前馈随机非线性系统的逆最优控制 高谦, 王秀红 (891)

人工智能驱动的自动化

- 一种 SIFT 特征权重排序的多图关联图像检索方法 郝婧雯 (895)
- 混合模式下多智能体系统的一致性研究 宋运忠, 李云 (901)

决策与控制一体化系统

- NLOS 环境下的改进 EKF 定位算法研究 田昕, 魏国亮, 王建华, 管启 (909)

工业互联网系统

- 网约车用户持续使用意向研究—基于 ECM-ISC 视角 姜永波, 丁志慧, 朱文龙 (914)

期刊基本参数: CN21-1476/TP*1994*m*A4*148*zh*P*25.00*24*2020-5

CONTROL ENGINEERING of CHINA

Vol.27 No.5

(Monthly) May. 20 2020

CONTENTS

Remaining Useful Life Prediction Based on Multirate Sensor Measurement Data	<i>XI Xiao-peng, et al</i> (771)
Super Resolution Algorithm Based on Multi-scale Structural Self-similarity	<i>LU Zi-wei, et al</i> (776)
Research on Intelligent Control Technology of Carbon Capture Based on Feedforward and Feedback	<i>MENG En-long, et al</i> (781)
Output Feedback Robust Model Predictive Control Based on State Reconstruction	<i>YANG Shi-zhong, et al</i> (787)
Dynamic Modeling and Parameter Identification of Quadrupole Magnetic Levitation	<i>LIU Yan-dong, et al</i> (793)
The Control for Single-ball Mobile Robot Based on Separation Theorem of High Gain Observer	<i>LIU Fei-fei, et al</i> (799)
Improved Strategy of Virtual Synchronous Generator Based on Pseudo-derivative Feedback	<i>ZHANG Yun-ning, et al</i> (807)
Lossless Image Compression Based on Variable Bit Rate Coding Acyclic Graph	<i>CHEN Da, et al</i> (812)
Predictive Current Control of Permanent Magnet Synchronous Motor Based on Simplified Vector Selection	<i>DENG Jin, et al</i> (819)
Full-order Chattering Free Non-singular Terminal Sliding Mode Control Method	<i>LIU Zhuang, et al</i> (824)
NLPID Based Cross-Coupled Control for Multi-axis Motion Control Systems	<i>WU Yan-su, et al</i> (830)
Research on Motion Algorithm and Control Method of Parallel Robot	<i>LIU Zhi-hai, et al</i> (835)
A Stable Tracking Control Method for Position and Yaw Angle of 6-DOF Unmanned Helicopter	<i>HUANG Xin, et al</i> (842)
Non-rigid Target Tracking System Based on Mixed Optical Flows	<i>TAN Ji-an, et al</i> (848)
Distributed Formation Control of Quad-rotor Based on Output Feedback	<i>DING Lei, et al</i> (855)
Stability Analysis in Low Speed Regenerating Model of IM for Rail Transit System Huang	<i>Ke-yuan, et al</i> (862)
Control Method Based on Modified Disturbance Observer for Processes with Time-delay	<i>ZHENG En-rang, et al</i> (868)
Multi-objective Reactive Power Optimization of Distribution Network Based on Improved Teaching-Learning Based Optimization	<i>LI Hong-wei, et al</i> (878)
Vector Control of Induction Motor based on Particle Swarm Optimization PI and Sliding Mode Observer	<i>LUO Ru-xue, et al</i> (884)
Inverse Optimal Control for a Class of Feedforward Stochastic Nonlinear Systems	<i>GAO Qian, et al</i> (891)
A Multi Image Retrieval Method for SIFT Feature Weights Sorting	<i>HAO Jing-wen, et al</i> (895)
Hybrid Mode Based Consensus of Multi-agent Systems	<i>SONG Yun-zhong, et al</i> (901)
Research on Improved EKF Localization Algorithm in NLOS Environment	<i>TIAN Xin, et al</i> (909)
Study on Continuance Intention of Internet Chauffeured Car Based on ECM-ISC	<i>JIAN YONG-bo, et al</i> (914)

Serial parameters: CN21-1476/TP*1994*m*A4*148*zh*P*25.00*24*2020-5

《控制工程》编辑委员会名单

Control Engineering of China Editorial Committee

名誉主任 赫冀成 吴澄 孙优贤
名誉副主任 郑南宁 封锡盛
顾问委员 (按姓氏拼音排序)
蔡自兴 黄其励 韩志刚 刘强 文义 孙家广
谈自忠(USA) 吴宏鑫 王天然 席裕庚
荣誉委员 (按姓氏拼音排序)
金以慧 缪尔康 马竹梧 邵世煌 田连会
袁著祉 朱德文
主 编 柴天佑
副 编 刘德荣 丁进良 乔俊飞 王耀南 姜斌 王伟 代学武
编委会委员 (按姓氏拼音排序)
曹政才 柴利 陈彩莲 陈积明 陈增强 丛爽
邓方 董宏丽 杜文莉 段海滨 方勇纯 高炳钊
葛泉波 郭戈 韩红桂 何潇 何海波 胡庆雷
华长春 黄攀峰 康宇 郎自强 李少远 李智军
李忠奎 刘涛 刘连庆 刘向杰 刘焯斌 刘允刚
卢绍文 鲁仁全 陆王峰 马瑞诚 孙长银 孙健
孙仕亮 孙书利 王凌 王光臣 王建东 王文海
王文旭 王友青 魏庆来 吴立刚 谢永芳 颜成钢
杨文浩 叶友丹 游科友 虞文武 喻俊 袁成钢
曾志刚 张海涛 张金会 赵 勇 赵春晖
赵旭东 钟伟民 周金平 周建平

控制工程

KongZhi GongCheng

第27卷 第5期 总第185期

(单月刊) 2020年5月20日

Control Engineering of China

Vol.27 No.5, Total 185, 2020

(Monthly) May. 20 2020

主管单位 教育部

主办单位 东北大学

主 编 柴天佑

出版单位 《控制工程》编辑部

沈阳市东北大学310信箱

邮政编码 110004

电话 (024) 83688973

传真 (024) 23883498

E-mail kzgchjb@mail.neu.edu.cn

网址 <http://www.kzgc.com.cn>

印刷单位 沈阳中科印刷有限责任公司

国内发行 辽宁省邮政报刊发行局

邮发代号 8-216

国外发行 中国国际图书贸易总公司

国外代号 BM8219

刊号 ISSN1671-7848

CN21-1476/TP

国内定价 25.00元

广告许可证 2101001500009

Administrated by Ministry of Education

Sponsored by Northeastern University

Editor-in-Chief CHAI Tian-you

Published by Editorial Department of Control Engineering of China

P.O.Box310, Northeastern University, Shenyang

Zip Code 110004

Tel (024) 83688973

Fax (024) 23883498

E-mail kzgchjb@mail.neu.edu.cn

<http://www.kzgc.com.cn>

Printed by Shenyang Zhongke Printing Co., Ltd.

Distributed by Liaoning Province, Post Office Press Board

Distributed 8-216

Oversea Distributed by China International Book Trading Corporation

Oversea Code BM8219

ISSN1671-7848

Publish No. CN21-1476/TP

Price 25.00RMB

Advertisement Certificate 2101001500009