

机电一体化

MECHATRONICS

中国科技核心期刊

中国核心期刊(遴选)数据库收录期刊

中国学术期刊数据库收录期刊

主办单位 上海科学技术文献出版社
协办单位 上海交通大学机器人研究所

11

2014年11月
ISSN 1007-080X
CN31-1714/TM
邮发代号4-565
Vol.20, No.11

研究·开发

基于细菌生长曲线的工业机器人运动规划

机器人打磨系统控制技术研究

消防机器人火源单目探测方法研究

应用·交流

基于改进蚁群神经网络的牵引逆变器故障诊断

基于嵌入式Linux养路机械防碰撞系统设计与开发

基于神经网络和最近邻相似度的实例检索算法

ISSN 1007-080X



9 771007 080142

万方数据

目录 | CONTENTS

研究·开发

- 3 基于细菌生长曲线的工业机器人运动规划
..... 徐加行 姜 华 言勇华
- 8 机器人打磨系统控制技术研究
..... 缪 新 田 威
- 15 消防机器人火源单目探测方法研究
..... 卞永明 陈玮湛 孙舒婷 陈 恒
- 20 基于 MRAS 的永磁同步电机无速度传感器控制研究
..... 胡展敏 袁登科
- 25 聚合酶链反应仪实验平台温度场特性研究
..... 陆敏恂 林宝照 周爱国 梅存浩 何 锐
- 30 DSP 在无刷直流电机控制中的应用研究
..... 李惠生 王 瑞
- 33 无位置传感器无刷直流电机启动方法研究
..... 武凯迪 袁登科
- 40 数控车床全闭环控制系统的研究与分析
..... 宋欣颖 金凤鸣

目录

(月刊)
2014年第11期

Contents

机电一体化

钱伟长题

学术委员会

主任 杨华勇

委员 (按姓氏笔画排序)

王立平 清华大学
王时龙 重庆大学
王树新 天津大学
朱向阳 上海交通大学
杨华勇 浙江大学
张宪民 华南理工大学
赵 杰 哈尔滨工业大学
胡俊辉 南京航空航天大学
钱晋武 上海大学
梅雪松 西安交通大学
韩建达 中国科学院沈阳自动化研究所
焦宗夏 北京航空航天大学
熊蔡华 华中科技大学

编辑委员会

主任 熊振华

委员 (按姓氏笔画排序)

王文君 西安交通大学
王兴松 东南大学
刘 达 北京航空航天大学
刘延杰 哈尔滨工业大学
杨志永 天津大学
吴学忠 国防科技大学
陈 超 南京航空航天大学
罗 均 上海大学
赵景山 清华大学
陶 波 华中科技大学
梅德庆 浙江大学
曹华军 重庆大学
熊振华 上海交通大学

执行主编 熊振华

副 主 编 盛 强

编 辑 部 庄春刚

市 场 部 王 杉

刊名题字 钱伟长

美术编辑 徐 琍

责任校对 周燕儿

出版人 梅雪林

主管单位 上海图书馆
上海科学技术情报研究所

主办单位 上海科学技术文献出版社
协办单位 上海交通大学机器人研究所
合作单位 上海市机器人协会
编辑出版 《机电一体化》编辑部
法律顾问 上海誉嘉律师事务所 田原 商瑜

地址: 上海市长乐路746号
邮编: 200040
编辑部电话: 021-54035772
市场部电话: 021-62894227
传真: 021-64370782
邮箱: cbqks@libnet.sh.cn

国际标准刊号: ISSN 1007-080X
国内统一刊号: CN31-1714/TM
邮发代号: 4-565
广告许可证号: 310104400067
印刷: 上海昌鑫龙印务有限公司
地址: 上海金沙江路1340号
电话: 021-52830308

CONTENTS | 目录

43 半导体放电加工中接触电阻的影响因素研究
..... 吴春艳 陆亦工 高长水 刘少学

47 车载充电机功率因数校正电路分析与对比
..... 叶 锋 孙泽昌 戴海峰 邬昌盛

应用·交流

52 基于改进蚁群神经网络的牵引逆变器故障诊断
..... 朱琴跃 叶双挺 谭喜堂 曾伟娟

58 基于嵌入式 Linux 养路机械防碰撞系统设计与开发
..... 周奇才 罗明川 赵 炯 张许辉

63 基于神经网络和最近邻相似度的实例检索算法
..... 俞峥峥 朱芳来 徐立云

68 磁力作用式汽车防追尾系统设计
..... 马丽娟

71 基于 AES 和 RSA 的 RFID 安全协议设计
..... 宁 静

74 基于 PREEvision 的 AUTOSAR 软件建模
..... 刘 敏 郭永斌 童 菲 林永佳

77 FANUC 数控机床控制系统常见故障与排除
..... 朱英明



上海科学技术文献出版社
Shanghai Scientific and Technological Literature Press



定价：98.00元

《机械平衡及其装备》为上海科技专著出版资金资助项目。该书全面系统阐述转子机械平衡的基本概念，刚性转子和挠性转子两种不同类型转子机械平衡的力学原理、平衡方法以及相关的技术标准，贴近生产实际，注重反映和介绍国内外有关的先进技术和装备，以及相关的最新技术标准。本书还介绍了有关于如何制定和检验转子机械平衡的最终状态——许用剩余不平衡量的允差等级、检验方法和测试手段，以及平衡机性能的标定及规范等标准，实用性强，对于推动机械制造业的技术进步、设备更新和平衡装备新产品的开发颇具参考价值。

联系地址：上海市长乐路746号
网址：<http://www.sstlp.com>

邮编：200040
微信号：SHKJWX

传真：64374078