

中文自然科学核心期刊
中国科学引文数据库来源期刊
中文科技期刊数据库收录期刊
英国《科学文摘》收录期刊
美国《Ei》数据库收录期刊

机 器 人

JIQIREN

第 37 卷 第 5 期 2015 年 9 月

目 次

论文与报告

- 基于幅值信息的改进集成概率数据关联算法 李 为 李一平 封锡盛 (513)
基于解耦线性化的变刚度关节动态刚度辨识
..... 尹 鹏 李满天 查富生 王鹏飞 孙立宁 (522)
基于马尔可夫决策过程的六足机器人自由步态规划 李满宏 张建华 张小俊 张明路 (529)
一种新型轮腿式移动机器人的参数设计与实验研究 田 润 宋轶民 孙 涛 向 旭 (538)
四足机器人地形识别与路径规划算法
..... 张 慧 荣学文 李贻斌 李 彬 丁 超 张俊文 张 勤 (546)
基于快速视觉里程计和大回环局部优化模型的改进 VSLAM 算法
..... 李永锋 张国良 王 峰 汤文俊 姚二亮 (557)
一种具有切口结构的连续体机械臂的力学建模 杨文龙 杜志江 董 为 (566)
直线超声电机驱动的并联微操作手的结构设计 王 赟 姚志远 耿冉冉 (573)
基于 6 维并联机构的空间微振动模拟器动力学分析及测试
..... 辛 建 徐振邦 杨剑锋 吴清文 (581)
趋磁细菌动力学分析及细菌机器人的构建 陈昌友 宋 涛 杨岑玉 马秋峰 吴龙飞 (588)
内窥镜式生命搜救仪的送进机器人设计与分析
..... 邱 亚 沈林勇 章亚男 钱晋武 朱 倩 (594)
基于快速伪球滤波的智能拖拉机视觉导航中场景去雾方法 张征明 卢 伟 陆静霞 (603)
A Hybrid Deep Sea Navigation System of LBL/DR Integration Based on UKF and PSO-SVM
..... LIU Ben, LIU Kaizhou, WANG Yanyan, ZHAO Yang, CUI Shengguo, WANG Xiaohui (614)
多无人机交会过程的协同航迹规划方法 孙小雷 孟宇麟 齐乃明 姚蔚然 (621)

综述与介绍

- 作业型飞行机器人研究现状与展望 杨 斌 何玉庆 韩建达 刘光军 张广玉 王 争 (628)

期刊基本参数: CN21-1137/TP*1979*b*A4*128*zh*P* ¥ 20.00*1850*15*2015-09

ROBOT

Volume 37 Number 5 September 2015

CONTENTS

Papers and Reports

- Improved Integrated Probabilistic Data Association Algorithm Based on Amplitude Information
..... *LI Wei, LI Yiping, FENG Xisheng* (513)
- Dynamic Stiffness Identification of Adjustable Stiffness Joint Based on Decoupling and Linearization
..... *YIN Peng, LI Mantian, ZHA Fusheng, WANG Pengfei, SUN Lining* (522)
- Free Gait Planning for a Hexapod Robot Based on Markov Decision Process
..... *LI Manhong, ZHANG Jianhua, ZHANG Xiaojun, ZHANG Minglu* (529)
- Parameter Design and Experiment of a Novel Wheel-legged Mobile Robot
..... *TIAN Run, SONG Yimin, SUN Tao, XIANG Xu* (538)
- Terrain Recognition and Path Planning for Quadruped Robot
..... *ZHANG Hui, RONG Xuewen, LI Yibin, LI Bin, DING Chao, ZHANG Junwen, ZHANG Qin* (546)
- Improved VSLAM Algorithm Based on Fast Visual Odometry and Large Loop Local Optimization Model
..... *LI Yongfeng, ZHANG Guoliang, WANG Feng, TANG Wenjun, YAO Erliang* (557)
- Mechanics Modeling of a Notched Continuum Manipulator
..... *YANG Wenlong, DU Zhijiang, DONG Wei* (566)
- Structure Design of a Parallel Micromanipulator Driven by Linear Ultrasonic Motors
..... *WANG Yun, YAO Zhiyuan, GENG Ranran* (573)
- Dynamic Analysis and Test of a Space Micro-vibration Simulator Based on 6-Dimensional Parallel Mechanism
..... *XIN Jian, XU Zhenbang, YANG Jianfeng, WU Qingwen* (581)
- Dynamic Analysis of Magnetotactic Bacteria and Construction of Bacterial Microrobot
..... *CHEN Changyou, SONG Tao, YANG Cenyu, MA Qiufeng, WU Longfei* (588)
- Design and Analysis of a Feed-in Robot for Endoscope Type Life Search and Rescue Instrument
..... *QIU Ya, SHEN Linyong, ZHANG Ya'nan, QIAN Jinwu, ZHU Qian* (594)
- Dehazing Method Based on Fast Pseudosphere Filtering for Visual Navigation of Intelligent Tractor
in Haze Weather Scene *ZHANG Zhengming, LU Wei, LU Jingxia* (603)
- A Hybrid Deep Sea Navigation System of LBL/DR Integration Based on UKF and PSO-SVM
..... *LIU Ben, LIU Kaizhou, WANG Yanyan, ZHAO Yang, CUI Shengguo, WANG Xiaohui* (614)
- Cooperative Path Planning for Rendezvous of Unmanned Aerial Vehicles
..... *SUN Xiaolei, MENG Yulin, QI Naiming, YAO Weiran* (621)

Surveys and Reviews

- Survey on Aerial Manipulator Systems
..... *YANG Bin, HE Yuqing, HAN Jianda, LIU Guangjun, ZHANG Guangyu, WANG Zheng* (628)