

中文自然科学核心期刊
中国科学引文数据库来源期刊
中文科技期刊数据库收录期刊
英国《科学文摘》收录期刊
美国《Ei》数据库收录期刊

机 器 人
JIQIREN

第 39 卷 第 6 期 2017 年 11 月
目 次

论文与报告

高维构型空间线性图元的自适应连续碰撞检测 吴鸿敏 张国英 管贻生 陈 新 (769)

基于被动柔顺的机器人抛磨力/位混合控制方法
..... 黄 婷 孙立宁 王振华 禹鑫焱 陈国栋 (776)

一种基于部件功用性语义组合的家庭日常工具分类方法 吴培良 何 犇 孔令富 (786)

基于 BSCPs-RF 的人体关节行为识别与预测 尹燕芳 孙农亮 刘 明 任国强 (795)

空间自由漂浮机器人对运动目标抓捕的路径规划 关英姿 宋春林 董惠娟 (803)

基于结构化深度学习的单目图像深度估计 李耀宇 王宏民 张一帆 卢汉清 (812)

一种基于深度学习的机械臂抓取方法 杜学丹 蔡莹皓 鲁 涛 王 硕 闫 哲 (820)

基于连续体模型的蛇形机器人质心速度跟踪控制方法 张丹凤 李 斌 王立岩 (829)

基于局部去耦的重载 Stewart 6 维力传感器精度与刚度的综合优化设计
..... 高 波 王 晨 屈文轩 满 龙 (838)

Grasping Force Optimization Algorithm of Soft Multi-fingered Hand Based on Safety Margin Detection
..... WANG Xuelin, XIAO Yongfei, ZHAO Yongguo, FAN Xinjian (844)

基于威胁度评估的机器人神经动态避撞策略 倪 天 魏瑞轩 赵晓林 许卓凡 (853)

一种基于 RGB-D 的移动机器人未知室内环境自主探索与地图构建方法
..... 于宁波 王石荣 徐 昌 (860)

一种基于 CI 因子图的多机器人 2D 地图融合算法 王 巍 浦云明 李 旺 (872)

融合直接法与特征法的快速双目 SLAM 算法 张国良 姚二亮 林志林 徐 慧 (879)

综述与介绍

基于深度学习的视觉 SLAM 综述
..... 赵 洋 刘国良 田国会 罗 勇 王梓任 张 威 李军伟 (889)

期刊基本参数: CN21-1137/TP*1979*b*A4*128*zh*P* ¥ 20.00*1100*15*2017-11

ROBOT

Volume 39 Number 6 November 2017

CONTENTS

Papers and Reports

- Adaptive Continuous Collision Detection for Linear Segments in High Dimensional Configuration Space
..... WU Hongmin, ZHANG Guoying, GUAN Yisheng, CHEN Xin (769)
- Hybrid Force/Position Control Method for Robotic Polishing Based on Passive Compliance Structure
..... HUANG Ting, SUN Lining, WANG Zhenhua, YU Xinyi, CHEN Guodong (776)
- A Household Tool Classification Method Based on Parts Affordance Semantic Combination
..... WU Peiliang, HE Ben, KONG Lingfu (786)
- Action Recognition and Prediction of Human Skeleton Based on BSCPs-RF
..... YIN Yanfang, SUN Nongliang, LIU Ming, REN Guoqiang (795)
- Path Planning of the Free-floating Manipulator for Capturing a Moving Target
..... GUAN Yingzi, SONG Chunlin, DONG Huijuan (803)
- Structured Deep Learning Based Depth Estimation from a Monocular Image
..... LI Yaoyu, WANG Hongmin, ZHANG Yifan, LU Hanqing (812)
- A Robotic Grasping Method Based on Deep Learning
..... DU Xuedan, CAI Yinghao, LU Tao, WANG Shuo, YAN Zhe (820)
- Tracking Control Method of the Centre-of-Mass Velocity for a Snake-like Robot Based on the Continuum Model
..... ZHANG Danfeng, LI Bin, WANG Liyan (829)
- The Accuracy and Stiffness Comprehensive Optimal Design of the Heavy Load Stewart Six-axis Force Sensor
Based on Partial Decoupling Method GAO Bo, WANG Chen, QU Wenxuan, MAN Long (838)
- Grasping Force Optimization Algorithm of Soft Multi-fingered Hand Based on Safety Margin Detection
..... WANG Xuelin, XIAO Yongfei, ZHAO Yongguo, FAN Xinjian (844)
- Neural Dynamic Collision-Avoidance Strategy for Robots Based on Evaluation of Threat Degree
..... NI Tian, WEI Ruixuan, ZHAO Xiaolin, XU Zhuofan (853)
- RGB-D Based Autonomous Exploration and Mapping of a Mobile Robot in Unknown Indoor Environment
..... YU Ningbo, WANG Shirong, XU Chang (860)
- A Multi-robot 2D Map Fusion Algorithm Based on CI Factor Graph
..... WANG Wei, PU Yunming, LI Wang (872)
- Fast Binocular SLAM Algorithm Combining the Direct Method and the Feature-based Method
..... ZHANG Guoliang, YAO Erliang, LIN Zhilin, XU Hui (879)

Surveys and Reviews

- A Survey of Visual SLAM Based on Deep Learning
..... ZHAO Yang, LIU Guoliang, TIAN Guohui, LUO Yong, WANG Ziren, ZHANG Wei, LI Junwei (889)