

中文自然科学核心期刊
中国科学引文数据库来源期刊
中文科技期刊数据库收录期刊
英国《科学文摘》收录期刊
美国《Ei》数据库收录期刊

机 器 人
JIQIREN

第 43 卷 第 5 期 2021 年 9 月
目 次

“医疗机器人技术”专刊（续）

论文与报告

基于柔性驱动关节的下肢外骨骼双模态切换控制	陈朝峰 杜志江 张 慧 董 为 (513)
基于特征工程与级联森林的中风患者手部运动肌电识别方法	胡少康 张道辉 赵新刚 褚亚奇 张立新 赵利娜 (526)
基于任务表现的机器人辅助康复自适应控制策略	苗 青 孙晨阳 张明明 褚开亚 (539)
下肢康复机器人的主动柔顺自适应交互控制	梁 旭 王卫群 苏婷婷 侯增广 何广平 任士鑫 石伟国 (547)
基于核化运动基元的外骨骼膝关节步态轨迹在线规划	周智雍 钱 伟 丁加涛 肖晓晖 郭 朝 (557)

综述与介绍

胸腹腔经皮穿刺机器人研究进展及关键技术分析	段星光 温 浩 何 睿 李学松 邱建星 (567)
截瘫助行外骨骼研究综述：从拟人设计依据到外骨骼研究现状	陈豫生 张 琴 熊蔡华 (585)
康复机器人及其临床应用综述	程 洪 黄 瑞 邱 静 王艺霖 邹朝彬 施柯丞 (606)

非专刊文章

论文与报告

可动态重构的旋翼飞行器设计与运动特性分析	赵昌丽 郭 达 王续乔 尹鹏飞 (620)
一种基于近场子集划分的多机器人任务分配算法	宋 薇 高 原 沈林勇 章亚男 (629)

期刊基本参数：CN21-1137/TP*1979*b*A4*128*zh*P* ¥ 60.00*1650*10*2021-09

ROBOT

Volume 43 Number 5 September 2021

CONTENTS

Special Issue on the Medical Robotics (Continued)

Papers and Reports

- Double-mode Switching Control of a Lower Limb Exoskeleton Based on Flexible Drive Joint
..... *CHEN Chaofeng, DU Zhijiang, ZHANG Hui, DONG Wei* (513)
- An sEMG-based Hand Motion Recognition Method for Stroke Patients with Feature Engineering and Cascade Forest
..... *HU Shaokang, ZHANG Daohui, ZHAO Xingang, CHU Yaqi, ZHANG Lixin, ZHAO Lina* (526)
- Performance-based Adaptive Control Strategy for Robot-assisted Rehabilitation
..... *MIAO Qing, SUN Chenyang, ZHANG Mingming, CHU Kaiya* (539)
- Active Compliant and Adaptive Interaction Control for a Lower Limb Rehabilitation Robot
..... *LIANG Xu, WANG Weiqun, SU Tingting, HOU Zengguang, HE Guangping, REN Shixin, SHI Weiguo* (547)
- Online Gait Trajectory Planning of a Knee Exoskeleton Robot Based on Kernelized Movement Primitives
..... *ZHOU Zhiyong, QIAN Wei, DING Jiatao, XIAO Xiaohui, GUO Zhao* (557)

Surveys and Reviews

- Advances and Key Techniques of Percutaneous Puncture Robots for Thorax and Abdomen
..... *DUAN Xingguang, WEN Hao, HE Rui, LI Xuesong, QIU Jianxing* (567)
- From Anthropomorphic Design Basis to Exoskeleton Research Status: A Review on Walking Assist
Exoskeletons for Paraplegics *CHEN Yusheng, ZHANG Qin, XIONG Caihua* (585)
- A Survey of Rehabilitation Robot and Its Clinical Applications
..... *CHENG Hong, HUANG Rui, QIU Jing, WANG Yilin, ZOU Chaobin, SHI Kecheng* (606)

Regular Papers

Papers and Reports

- Design and Motion Characteristics Analysis on a Dynamically Reconfigurable Rotorcraft
..... *ZHAO Changli, GUO Da, WANG Xuqiao, YIN Pengfei* (620)
- A Multi-robot Task Allocation Algorithm Based on Near-field Subset Partition
..... *SONG Wei, GAO Yuan, SHEN Linyong, ZHANG Ya'nan* (629)