

机器人

ROBOT

Vol.44 No.6
641~768

2022

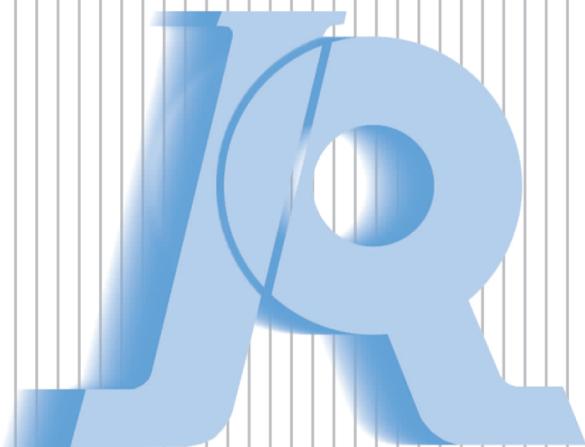


中国自动化学会会刊
A Journal of Chinese
Association of Automation

ISSN 1002-0446
CN 21-1137/TP
CODEN: JIQIER

机器人

ROBOT



ISSN 1002-0446
9 771002 044224

中国科学院沈阳自动化研究所
中国自动化学会 主办

6
2022
第44卷 第6期
Vol.44 No.6

中文自然科学核心期刊
中国科学引文数据库(CSCD)来源期刊
中国精品科技期刊
Ei Compendex 数据库收录期刊
Scopus 数据库收录期刊

机器 人

JIQIREN

第 44 卷 第 6 期 (卷终) 2022 年 11 月
目 次

论文与报告

| | |
|-------------------------------|---|
| 基于行星齿轮机构的牵引式欠驱动机械手设计 | 蔡军 左俊伟 顾逸霏 马鑫 (641) |
| 电动力液压驱动四足双臂机器人的设计与实现 | 刘松 柴汇 李贻斌 宋锐 李剑 荣学文 付鹏 刘建利 侯晋冕 胡加银 (649) |
| 可在线配置结构的多源融合位姿估计框架 | 武东杰 仲训昱 崔晓珍 彭侠夫 杨功流 (660) |
| 基于在线光度标定的半直接视觉 SLAM 算法 | 顾恺琦 刘晓平 王刚 黎星华 (672) |
| 一种多模型融合的仿猎豹四足机器人复杂运动控制方法 | 张秀丽 王琪 黄森威 江磊 (682) |
| 基于 CT 图像的肺穿刺术路径规划系统 | 冯如然 唐翎 俄木依欣 张茜倩 张劲 仲健全 何凌 (694) |
| 基于快速扩展随机树—贪婪边界搜索的多机器人协同空间探索方法 | 宁宇铭 李团结 姚聪 邵继升 (708) |

综述与介绍

| | |
|-----------------------------------|--------------------------------|
| 倾听脑神经细胞声音的机器人——面向脑科学的研究的机器人化膜片钳系统 | 赵启立 邱金禹 李明慧 孙明竹 孙涛 谌辉 赵新 (720) |
| 微纳米机器人的最新研究进展综述 | 李梦月 杨佳 焦念东 王越超 刘连庆 (732) |
| 上肢康复外骨骼智能控制综述 | 程龙 夏修泽 (750) |

ROBOT

Volume 44

Number 6 (End of the Volume)

November 2022

CONTENTS

Papers and Reports

- Design of a Tractive Underactuated Manipulator Based on Planetary Gear Mechanism *CAI Jun, ZUO Junwei, GU Yifei, MA Xin* (641)
- Design and Implementation of an Electro-hydraulic Quadruped Robot with Dual-arm *LIU Song, CHAI Hui, LI Yibin, SONG Rui, LI Jian, RONG Xuewen, FU Peng, LIU Jianli, HOU Jinmian, HU Jiayin* (649)
- Multi-Source Fusion Pose Estimation Framework with Online Configurable Structure *WU Dongjie, ZHONG Xunyu, CUI Xiaozhen, PENG Xiaifu, YANG Gongliu* (660)
- Semi-direct Visual SLAM Algorithm Based on Online Photometric Calibration *GU Kaiqi, LIU Xiaoping, WANG Gang, LI Xinghua* (672)
- A Multi-model Fusion Based Complex Motion Control Approach for a Cheetah-mimicking Quadruped Robot *ZHANG Xiuli, WANG Qi, HUANG Senwei, JIANG Lei* (682)
- A Path Planning System for CT-guided Lung Biopsy *FENG Ruran, TANG Ling, EMU Yixin, ZHANG Xiqian, ZHANG Jing, ZHONG Jianquan, HE Ling* (694)
- Multi-robot Cooperative Space Exploration Method Based on Rapidly-exploring Random Trees and Greedy Frontier-based Exploration *NING Yuming, LI Tuanjie, YAO Cong, SHAO Jisheng* (708)

Surveys and Reviews

- Robotic Listeners to the Whispers of Brain Neurons – Robotic Patch Clamp Systems for Brain Science Research *ZHAO Qili, QIU Jinyu, LI Minghui, SUN Mingzhu, SUN Tao, SHEN Hui, ZHAO Xin* (720)
- Review on the Latest Research Progress of Micro-Nano Robots *LI Mengyue, YANG Jia, JIAO Niandong, WANG Yuechao, LIU Lianqing* (732)
- A Survey of Intelligent Control of Upper Limb Rehabilitation Exoskeleton *CHENG Long, XIA Xiuzhe* (750)