



ISSN 1000-8152
CODEN KLYYEB

控制理论 与应用

Control Theory & Applications

第 29 卷

第 9 期

2012 年 9 月

Vol. 29

No. 9

Sep. 2012

华南理工大学

中国科学院数学与系统科学研究院 主办

CONTROL THEORY & APPLICATIONS

Vol. 29 No. 9 Sep. 2012

CONTENTS

Papers and Reports

- Stability analysis of characteristic model-based adaptive method for a class of minimum-phase nonlinear system
..... WANG Yong (1097)
- Robust H-two/H-infinity orbit control for intercepting spacecraft with control input constraint
..... DENG Hong, SUN Zhao-wei, ZHONG Wei-chao (1108)
- Moving pattern measured by interval number for modeling and control
..... XU Zheng-guang, SUN Chang-ping, WU Jin-xia (1115)
- L -two- L -infinity consensus in uncertain high-order multi-agent systems with a leader
..... MO Li-po, ZHOU Yan-jie, ZHOU Hong-bo (1125)
- Coordinate design of dynamic scheduling and H-infinity control for networked control systems with communication constraints
..... DU Ming-li, ZHOU Chuan, CHEN Qing-wei, REN Jun (1132)
- Backstepping method with PID gain tuning in diving control of autonomous underwater vehicle
..... WANG Hong-jian, CHEN Zi-yin, JIA He-ming, LI Juan (1139)
- Design and simulation of embedded model-free adaptive control system of wheeled mobile robots
..... SONG Li-bo, LI Jin-song (1146)
- Pseudospectral-based free sampling real-time optimal feedback control and its application
..... ZHANG You-an, WANG Li-ying, ZHAO Guo-rong (1151)
- Combination of Pareto ant colony algorithm with remote sensing for optimal allocation of water resources
..... HOU Jing-wei, KONG Yun-feng, SUN Jiu-lin (1157)
- Discrete-time sliding-mode control in panoramic aerial camera
..... ZHANG Xue-fei, DING Ya-lin, LI Xin-yang, CHEN Zhi-chao (1163)
- Delay-dependent stability criteria for network-based neural networks
..... ZHU Xun-lin, YUE Dong (1169)
- Adaptive repetitive control for a class of nonlinear systems with unknown control direction
..... JIN Kui, SUN Ming-xuan (1176)
- Dynamical properties and synchronization analysis for a complex nonlinear systems
..... QU Hong-chang, LI Hong-yuan (1181)

Brief Papers

- Smart target tracking algorithm based on multi-mode sensor scheduling
..... YANG Hai-yan, YOU Zheng, WANG Lin (1186)
- Fractional order sliding-mode control for permanent magnet synchronous motor
..... ZHANG Bi-tao, PI You-guo (1193)
- Adaptive backstepping control of wheeled mobile robots with parameter uncertainties
..... SUN Di-hua, CUI Ming-yue, LI Yong-fu (1198)
- Hybrid model for multi-stage centrifugal compressor based on radial basis function neural network
..... CHU Fei, WANG Fu-li, WANG Xiao-gang, ZHANG Shu-ning (1205)
- Multi-model switching predictive control with active fault tolerance for high-speed train
..... YANG Hui, ZHANG Kun-peng, WANG Xin (1211)
- Type-2 intuitionistic fuzzy sets
..... ZHAO Tao, XIAO Jian (1215)
- Optimal sliding-mode control for nonlinear systems subject to acceleration constraint
..... DONG Fei-yao, LEI Hu-min, LI Hai-ning, LI Jiong (1223)
- Quantized synchronization for a class of chaotic systems
..... LIU Wei, WANG Yan-yan, WANG Zhi-ming, LI Jian-hua (1227)

控制理论与应用

第 29 卷 第 9 期 2012 年 9 月

目 次

论文与报告

- 基于特征模型自适应方法的一类最小相位非线性系统稳定性分析 王 勇(1097)
- 控制输入受限的拦截卫星轨道鲁棒 H_2/H_∞ 控制 邓 泓, 孙兆伟, 仲惟超(1108)
- 基于区间数度量的运动模式建模与控制 徐正光, 孙昌平, 吴金霞(1115)
- 带Leader的不确定高阶多智能体系统的 L_2-L_∞ 一致 莫立坡, 周艳杰, 周洪波(1125)
- 具有通信约束的网络控制系统动态调度与 H_∞ 控制协同设计 杜明莉, 周 川, 陈庆伟, 任 俊(1132)
- 具有PID反馈增益的自主水下航行器反步法变深控制 王宏健, 陈子印, 贾鹤鸣, 李 娟(1139)
- 轮式移动机器人嵌入式自适应控制器设计与仿真 宋立博, 李劲松(1146)
- 基于伪谱法的自由采样实时最优反馈控制及应用 张友安, 王丽英, 赵国荣(1151)
- Pareto蚁群算法与遥感技术耦合的水资源优化配置 侯景伟, 孔云峰, 孙九林(1157)
- 全景式航空相机的离散滑模控制 张雪菲, 丁亚林, 李昕阳, 陈志超(1163)
- 网络化神经网络的时滞依赖稳定性判据(英文) 朱训林, 岳 东(1169)
- 控制方向未知非线性系统的自适应重复控制 金 奎, 孙明轩(1176)
- 一种复非线性系统的动力学特性和同步分析 琚宏昌, 李红远(1181)

短 文

- 基于传感器多模式调度的智能目标跟踪算法 杨海燕, 尤 政, 王 琳(1186)
- 基于分数阶滑模控制技术的永磁同步电机控制 张碧陶, 皮佑国(1193)
- 具有参数不确定性的轮式移动机器人自适应backstepping控制 孙棣华, 崔明月, 李永福(1198)
- 基于径向基函数神经网络的多级离心压缩机混合模型 褚 菲, 王福利, 王小刚, 张淑宁(1205)
- 高速动车组多模型切换主动容错预测控制 杨 辉, 张坤鹏, 王 昕(1211)
- 二型直觉模糊集 赵 涛, 肖 建(1215)
- 一类带有加速度约束的非线性系统最优滑模控制 董飞垚, 雷虎民, 李海宁, 李 炯(1223)
- 一类混沌系统的量化同步 刘 伟, 王岩岩, 汪志鸣, 李建华(1227)

* * * *

- 征订启事 (1192)
- 征文通知 (1232)