

ACTA AUTOMATICA SINICA



自动化学报



中国自动化学会
中国科学院自动化研究所
中国科技出版传媒股份有限公司

主办

出版

A Joint Publication of
Chinese Association of Automation
Institute of Automation, Chinese Academy of Sciences
Published by China Science Publishing & Media Ltd.

2023 第49卷 第8期

Volume 49 Number 8

目 次

综 述

- 建模与仿真服务化研究综述 张森 许凯 彭勇 尹全军(1601)

论文与报告

- 基于静-动态特性协同感知的复杂工业过程运行状态评价 褚菲 许杨 尚超 王福利 高福荣 马小平(1621)
 基于全身力矩控制的双腿轮机器人跳跃方法研究 辛亚先 李贻斌 柴汇 荣学文 李彬(1635)
 面向无人艇的 T-DQN 智能避障算法研究 周治国 余思雨 于家宝 段俊伟 陈龙 陈俊龙(1645)
 基于自适应多尺度超螺旋算法的无人机集群姿态同步控制 蔡运颂 许璟 牛玉刚(1656)
 数据驱动的间歇低氧训练贝叶斯优化决策方法 陈婧 史大威 蔡德恒 王军政 朱玲玲(1667)
 基于强化学习的减少烘丝过程中烟丝“干头”量的方法 毕素环 蒋一翔 于树松 丁香乾 龙亮亮 王彬(1679)
 自适应变化响应的动态多目标进化算法 梁正平 李辉才 王志强 胡凯峰 朱泽轩(1688)
 自适应分割的视频点云多模式帧间编码方法 陈建 廖燕俊 王适 郑明魁 苏立超(1707)
 基于渐进无迹卡尔曼滤波网络的人体肢体运动估计 杨旭升 王雪儿 汪鹏君 张文安(1723)
 融合知识的多视图属性网络异常检测模型 杜航原 曹振武 王文剑 白亮(1732)
 带时间相关乘性噪声多传感器系统的分布式融合估计 马静 杨晓梅 孙书利(1745)
 基于扩张状态观测器的四旋翼吊挂飞行系统非线性控制 范云生 陈欣宇 赵永生 宋保健(1758)
 视网膜功能启发的边缘检测层级模型 郑程驰 范影乐(1771)
 通信延时环境下基于观测器的智能网联车辆队列分层协同纵向控制 朱永薪 李永福 朱浩 于树友(1785)
 F范数度量下的鲁棒张量低维表征 王肖锋 石乐岩 杨璐 刘军 周海波(1799)

ACTA AUTOMATICA SINICA



自动化学报



中国自动化学会
中国科学院自动化研究所
中国科技出版传媒股份有限公司

主办

出版

A Joint Publication of
Chinese Association of Automation
Institute of Automation, Chinese Academy of Sciences
Published by China Science Publishing & Media Ltd.

2023 第49卷 第8期

Volume 49 Number 8

目 次

综 述

- 建模与仿真服务化研究综述 张森 许凯 彭勇 尹全军(1601)

论文与报告

- 基于静-动态特性协同感知的复杂工业过程运行状态评价 褚菲 许杨 尚超 王福利 高福荣 马小平(1621)
 基于全身力矩控制的双腿轮机器人跳跃方法研究 辛亚先 李贻斌 柴汇 荣学文 李彬(1635)
 面向无人艇的 T-DQN 智能避障算法研究 周治国 余思雨 于家宝 段俊伟 陈龙 陈俊龙(1645)
 基于自适应多尺度超螺旋算法的无人机集群姿态同步控制 蔡运颂 许璟 牛玉刚(1656)
 数据驱动的间歇低氧训练贝叶斯优化决策方法 陈婧 史大威 蔡德恒 王军政 朱玲玲(1667)
 基于强化学习的减少烘丝过程中烟丝“干头”量的方法 毕素环 蒋一翔 于树松 丁香乾 龙亮亮 王彬(1679)
 自适应变化响应的动态多目标进化算法 梁正平 李辉才 王志强 胡凯峰 朱泽轩(1688)
 自适应分割的视频点云多模式帧间编码方法 陈建 廖燕俊 王适 郑明魁 苏立超(1707)
 基于渐进无迹卡尔曼滤波网络的人体肢体运动估计 杨旭升 王雪儿 汪鹏君 张文安(1723)
 融合知识的多视图属性网络异常检测模型 杜航原 曹振武 王文剑 白亮(1732)
 带时间相关乘性噪声多传感器系统的分布式融合估计 马静 杨晓梅 孙书利(1745)
 基于扩张状态观测器的四旋翼吊挂飞行系统非线性控制 范云生 陈欣宇 赵永生 宋保健(1758)
 视网膜功能启发的边缘检测层级模型 郑程驰 范影乐(1771)
 通信延时环境下基于观测器的智能网联车辆队列分层协同纵向控制 朱永薪 李永福 朱浩 于树友(1785)
 F范数度量下的鲁棒张量低维表征 王肖锋 石乐岩 杨璐 刘军 周海波(1799)

ACTA AUTOMATICA SINICA

Volume 49 Number 8 2023

CONTENTS

Review

- Overview of Servitization of Modeling and Simulation *ZHANG Miao, XU Kai, PENG Yong, YIN Quan-Jun* (1601)

Papers and Reports

- Evaluation of Complex Industrial Process Operating State Based on Static-dynamic Cooperative Perception
..... *CHU Fei, XU Yang, SHANG Chao, WANG Fu-Li, GAO Fu-Rong, MA Xiao-Ping* (1621)
- Research on Jumping Method of Two Wheeled-leg Robot Based on Whole-body Torque Control
..... *XIN Ya-Xian, LI Yi-Bin, CHAI Hui, RONG Xue-Wen, LI Bin* (1635)
- Research on T-DQN Intelligent Obstacle Avoidance Algorithm of Unmanned Surface Vehicle
..... *ZHOU Zhi-Guo, YU Si-Yu, YU Jia-Bao, DUAN Jun-Wei, CHEN Long, CHEN Jun-Long* (1645)
- Attitude Consensus Control of UAV Swarm Based on Adaptive Multi-scale Super-twisting Algorithm
..... *CAI Yun-Song, XU Jing, NIU Yu-Gang* (1656)
- Data-driven Bayesian Optimization Method for Intermittent hypoxic Training Strategy Decision
..... *CHEN Jing, SHI Da-Wei, CAI De-Heng, WANG Jun-Zheng, ZHU Ling-Ling* (1667)
- A Method for Reducing Over-dried Tobacco at Head Stage of Drying Process Based on Reinforcement Learning
..... *BI Su-Huan, JIANG Yi-Xiang, YU Shu-Song, DING Xiang-Qian, MU Liang-Liang, WANG Bin* (1679)
- Dynamic Multi-objective Evolutionary Algorithm With Adaptive Change Response
..... *LIANG Zheng-Ping, LI Hui-Cai, WANG Zhi-Qiang, HU Kai-Feng, ZHU Ze-Xuan* (1688)
- An Adaptive Segmentation Based Multi-mode Inter-frame Coding Method for Video Point Cloud
..... *CHEN Jian, LIAO Yan-Jun, WANG Kuo, ZHENG Ming-Kui, SU Li-Chao* (1707)
- Estimation of Human Limb Motion Based on Progressive Unscented Kalman Filter Network
..... *YANG Xu-Sheng, WANG Xue-Er, WANG Peng-Jun, ZHANG Wen-An* (1723)
- Multi-view Outlier Detection for Attributed Network Based on Knowledge Fusion
..... *DU Hang-Yuan, CAO Zhen-Wu, WANG Wen-Jian, BAI Liang* (1732)
- Distributed Fusion Estimation for Multi-sensor Systems With Time-correlated Multiplicative Noises
..... *MA Jing, YANG Xiao-Mei, SUN Shu-Li* (1745)
- Nonlinear Control of Quadrotor Suspension System Based on Extended State Observer
..... *FAN Yun-Sheng, CHEN Xin-Yu, ZHAO Yong-Sheng, SONG Bao-Jian* (1758)
- Multi-layer Edge Detection Model Inspired by Retinal Function *ZHENG Cheng-Chi, FAN Ying-Le* (1771)
- Observer-based Longitudinal Control for Connected and Automated Vehicles Platoon Subject to Communication Delay
..... *ZHU Yong-Xin, LI Yong-Fu, ZHU Hao, YU Shu-You* (1785)
- Low-Dimensional Representation of Robust Tensor Under F-norm Metric
..... *WANG Xiao-Feng, SHI Le-Yan, YANG Lu, LIU Jun, ZHOU Hai-Bo* (1799)

自动化学报
(Zidonghua Xuebao)

(月刊 1963 年创刊)

第 49 卷 第 8 期 2023 年 8 月

ACTA AUTOMATICA SINICA

(Monthly, Started in 1963)

Vol. 49 No. 8 August 2023

编 辑	《自动化学报》编辑委员会 地址: 北京中关村东路 95 号 邮政编码: 100190 电话: 010-82544653; 010-82544677 http://www.aas.net.cn E-mail: aas@ia.ac.cn	Edited by	The Editorial Board of Acta Automatica Sinica Add: 95 Zhongguancun East Road, Beijing 100190, China Tel: 010-82544653; 010-82544677 http://www.aas.net.cn E-mail: aas@ia.ac.cn
主 编	柴天佑	Editor-in-Chief	CHAI Tian-You
主 管	中国科学院	Administrated by	Chinese Academy of Sciences
主 办	中国自动化学会 中国科学院自动化研究所	Sponsored by	Chinese Association of Automation, and Institute of Automation,
出 版	中国科技出版传媒股份有限公司 地址: 北京东黄城根北街 16 号 邮政编码: 100717 电话: 010-64031792	Published by	Chinese Academy of Sciences China Science Publishing & Media Ltd. Add: 16 Donghuangchenggen North Street, Beijing 100717, China
印 刷 装 订	北京科信印刷有限公司	Printed by	Beijing Kexin Printing Co., Ltd
总 发 行	中国科技出版传媒股份有限公司 地址: 北京东黄城根北街 16 号 邮政编码: 100717 电话: 010-64031792	Distributed by	China Science Publishing & Media Ltd. Add: 16 Donghuangchenggen North Street, Beijing 100717, China Tel: 010-64031792
	E-mail: sales.journal@mail.sciencep.com		E-mail: sales.journal@mail.sciencep.com
国 外 发 行	中国国际图书贸易总公司 地址: 北京 399 信箱 邮政编码: 100044	Oversea Distributed by	China International Book Trading Corporation Add: P. O. Box 399, Beijing 100044, China

Copyright © 2023 Acta Automatica Sinica. All rights reserved.

国内统一刊号: CN 11-2109/TP

国内邮发代号: 2-180

国外发行代号: BM414

定价: 75.00 元

国内外公开发行



本刊网站



淘宝购买



微店购买