



•



中国科学引文数据库(CSCD) 中国核心期刊 中国期刊方阵双效期刊 学术期刊 机械行业优秀期刊

#### **MANUFACTURING AUTOMATION**





B2B阳光采购

供应链金融服务平台

B2B电商交易数据平台

SAAS软件服务

供应链金融服务平台





公司总部地址:北京市亦庄经济技术开发区荣华中路8号院力宝广场A座11层

电话: 010 5352 0088 传真: 010 5352 0988

Http://www.ys360.net

免费服务热线: 4001 606 360



•







## 制造业自动化

ZHIZAOYE ZIDONGHUA

(月刊 1979年创刊) 第40卷第3期 2018年3月25日出版

主 管 中国机械工业联合会

**主 办** 北京机械工业自动化研究所

《制造业自动化》编委会成员:

名誉主任 李 健 石定环 蔡惟慈

朱森第 宋天虎

主任委员 张入通

副主任委员 刘 飞 田雨华

委员 石定寰 王金友 田雨华 邓家褆

刘 飞 孙凯生 朱森第 李金村

李 健 李 仁 李 林 李伯虎

李培根 乔美荣 宋天虎 岳秀江

吴 澄 吴锡英 吴启迪 肖田元

严隽琪 易 红 聂尔来 张 曙

张伯鹏 张人通 段正澄 徐晓飞 曾庆宏 蔡惟慈 黎晓东 刘国兴

编辑出版 《制造业自动化》杂志社

社 长 王金友

主 编 黎晓东

编辑部主任 毛戈平 010-62372961

编辑李弥姜江范维

电 话 010-82285779 010-82285780

信 箱 ma@riamb.ac.cn

发行广告 010-82285774

发行邮箱 limi@riamb.ac.cn

传 真 010-82078262

网 址 http://magazine.cmanu-automation.cn

地 址 北京市德胜门外教场口1号

邮政编码 100120

印 刷 北京美速佳印刷技术有限公司

订 阅 处 全国各地邮局

邮发代号 2-324

国内总发行 北京报刊发行局

国外总发行 中国国际图书贸易总公司

(北京399信箱)

国外发行代号 1431M

国际标准刊号 ISSN1009-0134

国内统一刊号 CN11-4389/TP

国内定价 15.00

广告经营许可证 京西工商广字第0193号

协办 机械工业自动化生产力促进中心

中国机械工程学会机械工业自动化分会

全国工业自动化系统与集成标准化技术委员会

声明

凡向《制造业自动化》编辑部投稿,均视为同意在本刊网站及合作媒体CNKI中国期刊全文数据库、万方数据库和超星域出版平台中使用。

## 目次

#### 机器人技术

永磁吸附爪刺式爬壁机器人复合轮结构设计									
·····	隗军英	范召舰	张ī	萌萌	袁	苑	赵	坡	(1)
基于电流环的可重构机械臂碰	撞辨识	方法研究							
5	邓雁真	魏延辉	赵	延峰	高	苇杭	谢	聪	(7)
水下机器人的机械手臂设计与	仿真								
<u>.</u>	胀 吉	田军委	王	沁	熊	靖武	史理	可路	(9)
一种新型智能仓库的研究									
	铭	张天顺	张	冰	徐伟	誠	鲁绍	坤	(13)
基于Halcon的工业机器人手眼	标定方	法研究							
	春林	陈李博	马压	庆	侯茂	虚	刘	涛	(16)
	控制	制技术							
翻醅机智能控制系统设计									
			·崔艳	海	舒	杰	潘天	红	(19)
空间3-DOF柔性并联微动平台;	运动学	分析							
			·徐洪	極	李杨	民	李祥	春	(23)
超精密飞切二维转鼓用伺服分	度装置	的研制							
	广丰	冯伟东	史国	权	蔡洪	快彬	薛常	喜	(27)
井下人员定位系统设计									
		胡 劲	鞠	波	杨	素	田海	燕	(30)
基于四旋翼无人机的二阶PD积	分滑模	莫控制算法	研究						
			·陈洪	:楷	满	红	余义	.斌	(33)
一种自抗扰控制的永磁同步电	机控制	系统优化	策略	研究					
		…孙方超	杜明	]星	王文	白	魏克	新	(37)
	制記	造软件							
UG IS&V模块下整体叶轮多轴	数控加	1工仿真研	究						
							·张立	昌	(39)
特种电动机风扇罩结构模态分	析								

## 制造业自动化

·   · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					
一种基于FDM-3D打印机改进喷嘴的流-固耦合模拟分析 ·······	王占礼	高山山	陈延伟	任 元	(47
卧式加工中心床身结构的有限元分析				…王 玮	(53
TTU标模构建WSN的风压数值模拟研究····································	沈东凯	杨丽曼	富辰瑶	石 岩	(56
数字信号处理					
电能表自动化检定系统上、下料单元任务分配策略研究	刘岑岑	蔡文嘉	庹 璟	夏 天	(61
基于ZigBee的便携式无线列车轴温监测系统设计······	袁 航	高军伟	张 震	张 彬	(64
CNC系统NURBS直接插补的应用研究····································		…赵晓运	霍亚光	宋绪丁	(69
检测与监控					
多探测点超声法在线钢轨检测系统研究			…戴雨馨	王月明	(75
基于OpenCV的家庭入侵检测系统		…张清华	林 勇	温阳东	(78
机身壁板铆接孔双目视觉定位方法设计	鲁墨武	张诚然	姜春英	叶长龙	(81
一种基于机器视觉的通用平面尺寸检测软件系统		…肖书浩	何 为	吴 蕾	(85
面向数字化检测的阵列特征自动标注方法郭	建烨 万景洋	屈力刚	李 亮	张 杰	(89
基于小波包和ElmanNN的滚动轴承故障识别 ········			…杨红叶	高军伟	(92
信息与管理					
面向单件小批机加生产的制造执行系统功能及实施方法	黄 明	夏平	周琪森	白 翱	(97
考虑班组负荷均衡的智能制造车间工序级作业任务排程模型研究		·周琪森	林 杰	白 翱(	101
设计与应用					
基于模态分析的纯电动垃圾车车架拓扑优化	袁 敏	骆 静	徐一心	唐克岩 (	106
某型飞机LED航行灯散热器设计及研究	王裕林	杨帆	李 飞	陈 亮(	110
圆柱直齿轮双辊滚轧成形工艺数值模拟及优化			·孙育竹	户燕会 (	114
基于Moldflow的车门零件注塑成型数值模拟及工艺优化·······				·李 雅 (	118
基于CATIA逆向工程的SUV后围保险杠曲面造型设计 ·······		·卜 俊	唐 刚	郑 伟 (	121
单板干燥室配风管速度均匀性的优化研究		·胡仕成	熊豪利	曾强(	125
混合型主动悬架H_/H_。控制研究 ······			·卜祥风	谢友浩 (	129
高速列车制动盘瞬态温度场分析		·李 勇	祝汉燕	朱颖超 (	134
基于PLC控制的自动堆叠机设计				·陈锐鸿(	138
水下机器人动力学分析与控制系统研究			·王永鼎	董亚龙 (	142
基于数控雕刻的"时与光"创意设计			·李 咏	赵 华(	146
复合进给电解加工机床进给机构的研制				周哲波 (	150
工业机器人设计平台系统集成体系结构研究	昕 尹作重	罗振军	王培刚	赵 超 (	152
广告索引				······ (°	133

# MANUFACTURING AUTOMATION

(Monthly)
Vol.40 No.3 2018

#### **PUBLISHED BY**

Beijing Research Institute of Automation for Machinery Industry

Productivity Promotion Center of Automation for Machinery Industry

Society Office for Automation Society of Machine Industry

Automation Systems and Integration for Standardization

#### **EDITORIAL**

#### 《MANUFACTURING AUTOMATION》

Magazine Agency

E-mail: ma@riamb.ac.cn

Tel: 010-82285780

010-82285779

Fax: 010-82078262

Add: No.1 Jiaochangkou Deshengmen Wai

Beijing, China

Postcode: 100120

### PRINTED BY:

Beijing Speed Printing Co., LTD.

### **OVERSEAS DISTRIBUTOR**

China International Book Trading Corporation

(P.O.Box 399, Beijing China)

**CODE NO. 1431M** 

International Code: ISSN1009-0134 Domestic Code: CN11-4389/TP

## Contents in brief

Design of composite wheel structure of permanent
magnet adsorption claw-type climbing wall robot
Research on collision identification method of reconfigurable
manipulator based on current loop
DENG Yan-zhen et al (5)
Simulation and design of manipulator of remote operated vehicle
ZHANG Ji et al (9)
Research on a new type of intelligent warehouse
ZHANG Ming et al (13)
Research on hand-eye calibration method of industrial robot based on Halcon
TIAN Chun-lin et al (16)
Design of intelligent control system for fermented grains overturning machine
CUI Yan-hai et al (19)
Kinematics analysis of space 3-DOF flexible parallel
micro-manipulator platform
XU Hong-ye et al (23)
Development of a servo dividing device for fly cutting
the two-dimensional drum
SHI Guang-feng et al (27)
Design of underground personnel positioning system
HU Jin et al (30)
Research on second-order PD integral sliding mode control algorithm
based on quadrotor UAV
······CHEN Hong-kai et al (33)
Research on optimization strategy of PMSM servo system based on ADRC
SUN Fang-chao et al (37)
UG IS&V module integrated impeller under multi-axis nc machining simulation
ZHANG Li-chang (39)
Modal analysis of special motor fan cover structure
LIU Hai-qiang et al (41)
An improved nozzle based on FDM-3D printer simulation analysis
of fluid-solid coupling
WANG Zhan-li et al (47)
Finite element analysis of bed structure in horizontal machining center
-

## 制造业自动化

Study on wind pressure of TTU model by numerical simulation	SHEN Dong-kai et al (56)				
Research on the task allocation strategy of the loading/unloading unit of automatic verification system for electric energy meters					
	LIU Cen-cen et al (61)				
Design of portable wireless temperature monitoring system of train axle based on ZigBee ······	·····YUAN Hang et al (64)				
The research of NURBS direct interpolation of CNC system ·····	·····ZHAO Xiao-yun et al (69)				
Research on ultrasonic track online inspection system based on multiple detection points·····	DAI Yu-xin et al (75)				
Home intrusion detection system based on OpenCV	ZHANG Qing-hua et al (78)				
Design of rivet hole location method for fuselage panel based on binocular vision	LU Mo-wu et al (81)				
A Software system to inspect general plane dimensions based on machine vision	XIAO Shu-hao et al (85)				
Automatic array feature annotation approach for digital inspection ·····	GUO Jian-ye et al (89)				
Fault identification of rolling bearing based on wavelet packet and ElmanNN	YANG Hong-ye et al (92)				
Function and implementation method of manufacturing execution system for single piece and small batch manufacturing					
process in discrete job shop·····	······HUANG Ming et al (97)				
A production process task schedule model consider team load balancing in intelligent manufacturing job sl	hop				
	ZHOU Qi-sen et al (101)				
Topology optimization of frame of pure electric garbage truck based on modal analysis ······	YUAN Min et al (106)				
Study on the design of LED navigation lights radiator in a certain type of aircraft	WANG Yu-lin et al (110)				
Study on spur-gear rolling and element analysis ·····	SUN Yu-zhu et al (114)				
The door part injection molding numerical simulation and process parameters optimization based on molding	flow				
	LI Ya (118)				
Surface modeling design of SUV rear bumper based on CATIA reverse engineering ·····	BU Jun et al (121)				
Optimization of velocity uniformity of duct in veneer drying room ·····	······································				
Study on characteristics of electromagnetic hybrid active vehicle suspension based on mixed $\rm H_2/H_\infty$ control	ol				
	BU Xiang-feng et al (129)				
Simulation analysis on brake disc temperature field for a high-speed train	LI Yong et al (134)				
Design of automatic stacking machine based on programmable controller ·····	······CHEN Rui-hong (138)				
Research on dynamic analysis and motion control system of underwater vehicle	······ WANG Yong-ding et al (142)				
Creative design for time and light based on the CNC engraving technology	LI Yong et al (146)				
Development of feed mechanism of compound feed ECM machine	LIU Chun-lei et al (150)				
Research of integrated system architecture for industrial robot design platform	GE Xin et al (152)				